OziExplorer CE

Program OziExplorer CE funkcjonuje na mobilnym Pocket PC, który jest oczywiście wyposażony w moduł GPS.

Instalację programu wykonuje się za pośrednictwem komputera PC połączonego z Pocket PC z użyciem kabla synchronizacyjnego. Synchronizację obu urządzeń zapewnia program ActiveSync. Konieczna jest przynajmniej podstawowa wiedza na temat obsługi Pocket PC.

Zainstalowany program będzie potrzebował wykonania pewnych ustawień konfiguracyjnych. Program oferuje bardzo szeroki zakres konfiguracji różnych parametrów pracy. Zwrócimy uwagę na te istotniejsze, które są niezbędne do pierwszego uruchomienia programu. Resztę użytkownik wykona sam według instrukcji załączonej do programu, stosownie do własnych potrzeb i preferencji.

Wersja programu Demo wymaga "przeskoczenia" ekranu proszącego o numer seryjny. W tym celu klikamy na X zamykający to okno.

Open Map File	General Settings
Open Recent N	Map & Data Files
Waypoints Route Track Log	Map Image Files NMEA (GPS) Moving Map Tracks
Upload/Downl	Waypoints
Configuration	Route Navigation
Help Quit	Log Book Units
File View Map	Speed Monitor

Do wykonania jakiejkolwiek zmian konfiguracyjnych trzeba z menu opcji File wybrać Configuration. Następnie z pokazanej listy wybrać żądaną kategorię, co pokaże stosowne okno umożliwiające zmianę parametrów.

W dalszych objaśnieniach nazwa wybranej kategorii jest umieszczona na pasku tytułowym każdego omawianego okna.

NMEA (GPS)	ok 🗙
Port Settings Oth	er SIRF
Communication Por	t
COM5: Serial3	8374
Baud 480	0 👻
Sentence GPR	IMC 🔻
GPS NMEA Output	Datum
WGS 84	*

Przede wszystkim konieczne są definicje dotyczące komunikacji z modułem GPS. Musimy wskazać numer portu COM, z którego program ma czytać depesze satelitarne oraz szybkość transmisji (baud) narzuconą przez moduł GPS. Są to parametry zależne od konkretnych rozwiązań sprzętowych i powinniśmy je znać z dokumentacji urządzenia. W przeciwnym razie można oprzeć się na ustaleniach jakiegoś programu znalezionego w internecie, który ma opcję skanowania wszystkich portów w poszukiwaniu sygnału GPS. Może to być np. AutoDetectGPS (freeware). W ostateczności pozostaje nam metoda prób i błędów. Pozostałe ustawienia w zakładce Port Settings

powinny wyglądać tak, jak na pokazanym tu rysunku.



Ustawienia na zakładce Other najlepiej wykonać tak, jak na rysunku obok.

Zmianę ustawień w jakimkolwiek oknie konfiguracyjnym zatwierdzamy wciskając OK, anulujemy wciskając X.

Bardzo ważne jest wskazanie, gdzie będą znajdować się nasze mapy oraz ewentualne pliki zapisywane przez program.

Map & Data Files	ok 🗙	Image Files	ok 🗙
Map File Paths (6 Max)	Active	Map Image File Path 1	
\Karta SD		Karta SD	
		Map Image File Path 2	
Data File Path			
\Karta SD			

Wybór podajemy w oknach Map & Data Files oraz Image Files.

Małe przyciski z kropeczkami pozwalaja na rozwinięcie drzewa zasobów pamięciowych urządzenia, na którym wskazujemy katalog, gdzie wgrane są nasze mapy. W pierwszym oknie należy zaznaczyć

również pole Active.

Pewne zalety ma przechowywanie plików na karcie pamięci, ponieważ wówczas do wzajemnego przenoszenia plików pomiędzy PDA i PC nie jest konieczne "spinanie" urządzeń kablem (PC zwykle też posiada czytnik kart).

Wyżej wykonane ustawienia w zasadzie wystarczą do pierwszej pomyślnej próby. Jest jednak jeszcze kilka innych, które też są istotne, więc warto je zrobić.

General Settings		ok X
Operation Zoom Levels	Other	System
Position Format Deg.Min.	Sec	
Press Prove Contraction IV		
Display Datum		57

Tu możemy zdecydować, jakie wartości współrzędnych będzie wyświetlał program - w jakim formacie, oraz w jakim systemie map datum. Wyboru dokonuje się z rozwijanych list, stosownie do preferencji użytkownika. Sa to ważne kwestie praktyczne, jeśli chcemy z tych wartości korzystać w terenie, wymagają wiec świadomej decyzji tak, aby potem dobrze "rozumieć sie" z urządzeniem. Wybór pokazany obok to oryginalne współrzędne GPS bez jakichkolwiek przeliczeń, ale możliwe są również inne opcje.

Warto zaznaczyć opcję Load Last Map, wówczas program po starcie będzie automatycznie ładował ostatnio używaną

mape (po złapaniu fixa będzie ona ewentualnie wymieniona na właściwą). W przeciwnym wypadku trzeba będzie wybrać mapę ręcznie.



+

*

Moving Map

Screen Update

Screen Position 0

Mode Land

W praktyce dobrze sprawdzają się ustawienia takie, jak podano obok.

Ważny jest element No ShutDown, który zapobiega wyłączaniu ekranu przez funkcję oszczędzania baterii. W przeciwnym wypadku pasywne obserwowanie ekranu bedzie zinterpretowane przez system, że urządzenie zostało pozostawione bez opieki i wyłączy się po pewnym czasie. Opcja Auto Start GPS Coms jest odpowiedzialny za bezzwłoczne rozpoczęcie komunikacji z GPS zaraz po starcie programu. W przeciwnym wypadku trzeba będzie samodzielnie iniciować odbiór sygnału GPS.

A tu możemy zdecydować jak często ma być aktualizowany ok X ekran (co która depesze satelitarna). Wyboru dokonujemy Operation | Pointer | Detailed Map według możliwości hardware-owych urządzenia. Jeśli są one słabsze program nie zdoła obliczyć pozycji, przesunąć mapę, zaktualizować pozycję kursora na ekranie itd. Wtedy trzeba ustawić tu wartości odpowiednio większe, żeby program nadażał.

Moving Map	ok 🗙
Operation Point	er Detailed Map
Pointer Style	Arrow 🔻
Pointer Color	Red 👻
Pointer Size	3
	Solid Pointer

Tu ustalamy atrybuty ruchomego znaczka, który będzie wskazywał na mapie naszą pozycję. Pomocne jest ustawienie takiego kształtu (Pointer Style), który informuje również o kierunku ruchu.

Przyszedł wreszcie czas na próbę terenową. Robimy ją w miejscu objętym zakresem wcześniej wgranej mapy. Trzeba oczywiście wyjść na zewnątrz budynku, wskazane jest ustawienie się w miejscu o dobrej widoczności nieba.

Przed odpaleniem programu upewniamy się, czy nie jest aktywny jakiś wcześniej używany program, który też wykorzystuje moduł GPS, ponieważ standardowo z portu COM może korzystać tylko jeden program. Łatwo o takie przeoczenie, ponieważ w urządzeniach Pocket PC, w odróżnieniu od zwykłych PC, wyłączenie programu poprzez wciśnięcie znaczka X często tylko pozornie kończy jego działanie.

Po starcie programu upewniamy się, czy na pewno na dole ekranu jest wciśnięty przycisk komunikacji z GPS, a na górze widnieje

napis "ON". Gdyby tak nie było przycisk trzeba wcisnąć.

nter 021Explorer	
🔽 🔁 FULL 100 🔠 🔲	📻 🕀 🞞 💽 🕥
623300 502553	G-8 ON
1	1.0.1

Po pewnym czasie przed napisem "ON" pojawi się liczba rejestrowanych satelitów. Czas oczekiwania na synchronizację z satelitami zależy od kilku czynników, zwykle nie jest dłuższy niż kilkadziesiąt sekund. Tylko wtedy, gdy moduł GPS robi to po raz pierwszy, konieczna jest większa cierpliwość.



Więcej informacji o odbieranych satelitach możemy ewentualnie uzyskać wybierając z menu opcję Map/View Satellites. Na ekranie możemy teraz obserwować m.in. lokalizację satelitów, ich status (widoczne kolor niebieski) oraz poziom odbieranego sygnału.



Jeśli wszystko zadziała tak jak powinno, to zobaczymy program w akcji - automatycznie odszuka on właściwą mapę, a na niej wskaże naszą pozycję. Natomiast, jeśli mapa istnieje, a nie zostanie odnaleziona, to oznacza to, że wyłączona jest automatyka.

Będzie tak również podczas pierwszego uruchomienia programu, ponieważ nie posiada on jeszcze informacji o ostatnio używanej mapie. Mapę trzeba więc wskazać ręcznie przy pomocy żółtej ikonki pliku na dole ekranu lub opcją menu File/Open Map File. Następnie należy wcisnąć przycisk uruchamiający komunikację z GPS.

Jeśli będziemy się przemieszczać to mapa "ożyje" - znaczek sygnalizujący naszą pozycję będzie się przesuwał stosownie do zmiany pozycji. Ponadto mapa będzie przewijana tak, aby zawsze ta pozycja była widoczna. Natomiast przebyta trasa będzie rysowana kolorowym śladem. Jeśli wyjdziemy poza zakres arkusza mapy, a wgraliśmy również mapę sąsiednią, to program automatycznie wymieni mapę na właściwą. W przypadku pieszych wycieczek może objawić się pewna niedogodność, ponieważ większość urządzeń jest przystosowana do użytkowników zmotoryzowanych i ma włączoną tzw. funkcję **Static Navigation**. Powoduje ona zamrożenie pozycji GPS w przypadku, gdy prędkość jest mniejsza od ok. 6 km/h. Skutkuje to brakiem reakcji ruchomej mapy na powolny ruch lub reakcje te są skokowe.

Funkcję Static Navigation można wyłączyć, ale potrzebny jest do tego specjalny program. Taką funkcją dysponują między innymi programy zamieszczone na niniejszej stronie. Zmianę konfiguracji modułu GPS w zasadzie wystarczy wykonać jeden raz. Warto jednak zapoznać się trochę szerzej z uwarunkowaniami dotyczącymi tej operacji, ponieważ wymaga ona ostrożności.

Pozostaje życzyć miłych wrażeń i satysfakcji, a będzie tak na pewno, jeśli użytkownik pozna wszystkie funkcje nawigacyjne programu, których już nie opisuję. Są one szerokie, bez trudu odkryje je użytkownik na podstawie dokumentacji programu, załączonych tam przykładów oraz własnej, funkcjonującej już mapy ruchomej.

Na stronie <u>www.numerus.net.pl</u> znajduje się wstęp do niniejszego dokumentu oraz część druga dotycząca OziExplorer'a na PC. Znajdują się tam również programy, między innymi:

- -Autokalibrator pomocny przy automatycznej kalibracji map,
- **GeoKonwerter** przeliczenia między układami współrzędnych oraz eksport punktów do Google Earth
- **GPS4pI** odszukiwanie i pomiar współrzędnych punktów przy pomocy Pocket PC program pracujący bezpośrednio w układach współrzędnych płaskich xy
- *Grunt* pomiar powierzchni i odległości za pomocą Pocket PC

Copyright© NUMERUS Wiesław Kozakiewicz <u>www.numerus.net.pl</u>